Attorney Docket:

381AS/49210 PATENT

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

Applicant: HIROSHI SAKAMOTO ET AL.

Serial No.: 09/653,169

SEPTEMBER 1, 2000 Filed:

Title: POWER TRANSMISSION APPARATUS OF

MOTOR VEHICLES

CLAIM FOR PRIORITY UNDER 35 U.S.C. §119

Box Missing Parts

Assistant Commissioner for Patents Washington, D.C. 20231

Sir:

The benefit of the filing date of prior foreign application No. 2000-032799, filed in Japan on February 4, 2000, is hereby requested and the right of priority under 35 U.S.C. \$119 is hereby claimed.

In support of this claim, filed herewith is a certified copy of the original foreign application.

Respectfully submitted,

December 14, 2000

McKeown

stration No. 25,406

EVENSON, McKEOWN, EDWARDS & LENAHAN, P.L.L.C.

1200 G Street, N.W., Suite 700

Washington, DC 20005

Telephone No.: (202) 628-8800 Facsimile No.: (202) 628-8844

JFM/ajf



PATENT OFFICE

JAPANESE GOVERNMENT

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されて る事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed th this Office.

出願年月日 ate of Application:

2000年 2月 4日

願 番 号 pplication Number:

人

特願2000-032799

顧 plicant (s):

株式会社日立製作所

CERTIFIED COPY OF PRIORITY DOCUMENT

2000年 9月 8日

特許庁長官 Commissioner, Patent Office



出証番号 出証特2000-3072757

特2000-032799

【書類名】

特許願

【整理番号】

J4598

【提出日】

平成12年 2月 4日

【あて先】

特許庁長官 殿

【国際特許分類】

B60L 11/14

【発明者】

【住所又は居所】

茨城県日立市大みか町七丁目1番1号

株式会社 日立製作所 日立研究所内

【氏名】

坂本 博史

【発明者】

【住所又は居所】

茨城県日立市大みか町七丁目1番1号

株式会社 日立製作所 日立研究所内

【氏名】

箕輪 利通

【発明者】

【住所又は居所】

茨城県日立市大みか町七丁目1番1号

株式会社 日立製作所 日立研究所内

【氏名】

萱野 光男

【特許出願人】

【識別番号】

000005108

【氏名又は名称】

株式会社 日立製作所

【代理人】

【識別番号】

100074631

【弁理士】

【氏名又は名称】

高田 幸彦

【電話番号】

0294-24-4406

【選任した代理人】

【識別番号】

100083389

【弁理士】

【氏名又は名称】 竹ノ内 勝

【電話番号】

0294-24-4406

【手数料の表示】

【予納台帳番号】

033123

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【プルーフの要否】

要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 自動車の動力伝達装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】

エンジンと、

前記エンジンと車両駆動軸の間に設けられた変速装置と、

前記変速装置を介して前記エンジンの出力軸および前記車両駆動軸に接続され た回転電機と、

前記変速装置の入力軸と出力軸の間に設けられ、該入力軸と該出力軸の伝達トルクを調節するクラッチと、

を有する自動車の動力伝達装置。

【請求項2】

請求項1記載の自動車の動力伝達装置において、

前記クラッチは、前記変速装置において最小変速比を有する歯車に設けられた 自動車の動力伝達装置。

【請求項3】

エンジンと、

前記エンジンと車両駆動軸の間に設けられた変速装置と、

前記変速装置を介して前記エンジンの出力軸および前記車両駆動軸に接続され た回転電機と、を有し、

前記回転電機の出力軸の回転は、減速されて前記変速装置のエンジン側入力軸 に伝達される自動車の動力伝達装置。

【請求項4】

エンジンと、

前記エンジンと車両駆動軸の間に設けられた変速装置と、

前記変速装置を介して前記エンジンの出力軸および前記車両駆動軸に接続され た回転電機と、を有し、

前記エンジンの出力軸と前記回転電機の出力軸は別の軸となるように設けられ

前記エンジンの出力軸と前記回転電機の出力軸の動力を伝達するため該2軸に それぞれ設けられた歯車が直接的に噛み合うように構成された自動車の動力伝達 装置。

【請求項5】

請求項1ないし請求項4のいずれかの記載において、

前記回転電機の出力軸と前記変速装置の回転電機側入力軸とを切り離すクラッチをさらに有する自動車の動力伝達装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、エンジン、回転電機(以下、主に駆動用として用いられるものを電動機、主に発電及びエンジン始動用に用いられるものを発電機、駆動と発電の使用頻度が同程度のものをモータジェネレータとする)及び変速機構を有するパワートレイン系の構造に関し、特にパワートレイン系の伝達効率向上を図る動力伝達装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】

地球環境問題の観点から自動車の大幅燃費低減が期待できるハイブリッド自動 車制御システムの確立が重要となってきている。

[0003]

特開平10-217779号公報には、1つの回転電機、歯車変速機構及びクラッチ機構から成るハイブリッドの一体化動力伝達装置が記載されている。

[0004]

この公報に記載の装置は、パワートレイン系の小型、軽量化が可能となるよう に、回転電機とクラッチ機構を有する変速機構が動力伝達装置ハウジング内に一 体化されている。

[0005]

また、前記変速機構の入力軸と前記回転電機とを常時連結することにより、エンジンで前記回転電機のみを駆動し、前記回転電機で発電を行い、その電力の一

部を使用して他の回転電機を駆動して走行する、いわゆるシリーズハイブリッド と称される駆動形態を採ることができる。

[0006]

また、運転者が要求する加減速感を満足させ、かつエンジン及び回転電機を高 効率域で運転するように、エンジンおよび回転電機を総合的に制御している。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】

上記特開平10-217779号公報に記載のシステムは、以下のような問題点がある

[0008]

第1に、例えば1速から2速、2速から3速のような変速比切り替え中のトルクショックを低減するためには、変速機構よりも駆動輪側に回転電機を設ける必要がある。一方、シリーズハイブリッド形態でエンジン駆動力により発電を行うためには、変速機構よりもエンジン側に回転電機を設ける必要がある。従って、変速ショックを防止し変速性能を向上するためには、少なくとも2つ以上の回転電機が必要となり、駆動システムが大型化するという問題がある。

[0009]

第2に、エンジン出力軸から回転電機出力軸へのトルク伝達機構が複雑なため 、トルク伝達効率が低い。

[0010]

第3に、エンジンと回転電機が一体となって駆動されるようなシステムであることから、回転電機回転部のイナーシャトルクがエンジン側に負荷となって作用する。従って、エンジン駆動走行中において、運転者の加速指令を忠実に実現しようとする場合、該加速指令に対応するトルク量に加え、前記イナーシャトルクを相殺するトルク量をエンジン側で発生する必要がある。従って、運転性を向上するためには、燃費が悪化するという問題がある。

[0011]

上記問題に鑑み本発明は、回転電機とクラッチ機構を有する変速機構からなる 動力伝達装置において、伝達効率の向上や、車両の燃費低減、そして駆動システ ムの小型化を図ることを目的とする。

[0012]

【課題を解決するための手段】

上記目的は、以下に示す発明により、変速装置の機構を改善することで達成される。

上記第1の問題に対しては、変速ショックを低減するために回転電機のような電気駆動力を用いるのではなく、機械的に変速ショックを低減する機構を設けることが有効である。すなわち本発明は、エンジンと、前記エンジンと車両駆動軸の間に設けられた変速装置と、前記変速装置を介して前記エンジンの出力軸および前記車両駆動軸に接続された回転電機と、前記変速装置の入力軸と出力軸の間に設けられ、該入力軸と該出力軸の伝達トルクを調節するクラッチと、を有する自動車の動力伝達装置である。このクラッチにより、変速装置より駆動輪側に回転電機を付加することなく、変速動作中に発生する変速ショックを緩和することができる。

[0013]

好ましくは、前記クラッチは、前記変速装置において最小変速比を有する歯車に設けられた自動車の動力伝達装置である。最小変速比、すなわちハイ側の歯車にクラッチを設けることにより、変速前後のどのような回転数変化にも対応できる。

[0014]

また、上記第2の問題に対しては、次のような技術が考えられる。すなわちハイブリッド車においては、エンジンの燃費を向上するため、車両停止時にエンジンを停止させ、発進時毎にエンジンを始動させるために回転電機を用いる場合がある。その場合、電気的効率の観点からは、回転電機の回転をそのままエンジン軸に伝達するのではなく、変速装置によって回転電機を減速させてエンジン軸に伝達することが有効である。すなわち本発明は、エンジンと、前記エンジンと車両駆動軸の間に設けられた変速装置と、前記変速装置を介して前記エンジンの出力軸および前記車両駆動軸に接続された回転電機と、を有し、前記回転電機の出力軸の回転は、減速されて前記変速装置のエンジン側入力軸に伝達される自動車

の動力伝達装置である。

[0015]

また、エンジンの動力で回転電機を駆動して発電する場合に、エンジンの動力を回転電機に伝達する伝達機構の数、例えば歯車の数を少なく抑えることが有効である。すなわち本発明は、エンジンと、前記エンジンと車両駆動軸の間に設けられた変速装置と、前記変速装置を介して前記エンジンの出力軸および前記車両駆動軸に接続された回転電機と、を有し、前記エンジンの出力軸と前記回転電機の出力軸は別軸になるように設けられ、前記エンジンの出力軸と前記回転電機の出力軸の動力を伝達するため該2軸にそれぞれ設けられた歯車が直接的に噛み合うように構成された自動車の動力伝達装置である。エンジン出力軸と回転電機の出力軸に設けられた歯車を、間に他の歯車を介さず直接的に噛み合わせることにより、動力伝達効率の低下を抑えることができる。

[0016]

さらに好ましくは、前記回転電機の出力軸と前記変速装置の回転電機側入力軸とを切り離すクラッチをさらに有する自動車の動力伝達装置である。このクラッチにより、必要に応じてエンジンと回転電機を切り離し、回転電機のイナーシャトルクがエンジン側に負荷として作用することを防止でき、上記第3の問題が解決される。

[0017]

【発明の実施の形態】

以下、本発明の実施例を図面に基づき詳細に説明する。

図1は、本発明の第1実施形態に係る自動車システムの全体構成図である。1 はエンジンである。11はモータジェネレータであり、バッテリ13から電気エネルギーを与えることにより運動エネルギーを放出する。また、モータジェネレータ11は運動エネルギーを与えると電気エネルギーに変換してバッテリ13に貯蔵する。21はタイヤであり、23は車軸である。

[0018]

5は高速用ドライブギアと称する噛合い歯車であり、同じく15は高速用ドリ ブンギアと称する噛合い歯車であり、高速用ドライブギア5と噛合している。高 速用ドライブギア5は変速機入力軸4に固定されている。

[0019]

同様に、6は低速用ドライブギアと称する噛合い歯車であり、同じく16は低速用ドリブンギアと称する噛合い歯車であり、低速用ドライブギア6と噛合している。低速用ドライブギア6は変速機入力軸4に固定されている。

[0020]

また、7は中速用ドライブギアと称する噛合い歯車であり、変速機入力軸4に固定されている。18は中速用ドリブンギアと称する噛合い歯車であり、8はモータジェネレータ用ドリブンギアと称する噛合い歯車である。中速用ドリブンギア18、モータジェネレータ用ドリブンギア8はそれぞれ、中速用ドライブギア7と噛合している。このとき、上記中速用ドライブギア7とモータジェネレータ用ドリブンギア8は、モータジェネレータ出力軸10から変速機入力軸4にトルクを減速して伝達するようなギア比に設定する。

[0021]

9はモータジェネレータ用ドッグクラッチであり、モータジェネレータ出力軸 10をモータジェネレータ用ドリブンギア8に締結あるいは解放する機能を有す る。17は変速用ドッグクラッチであり、変速機出力軸19を低速用ドリブンギ ア16もしくは中速用ドリブンギア18に締結あるいは解放する機能を有する。

[0022]

一般に、これらドッグクラッチは締結時の滑り損失がなく、伝達効率が高いことで知られている。また、前記トルク伝達機構とは100の点線部分で示されるように、中速用ドライブギア7、モータジェネレータ用ドリブンギア8である。

[0023]

3は発進クラッチであり、変速機入力軸4に取り付けられたクラッチディスクをフライホイールとプレッシャープレートとの間に挟みつけてトルクを伝達する形式のいわゆる乾式クラッチを用いることができ、その締結、解放の操作を行う機構は、クラッチペダル(図示せず)の操作力を油圧アクチュエータなどによって伝達する形式のものを想定している。また、発進クラッチ3には、上記の乾式クラッチ以外にも、湿式多板クラッチ、電磁クラッチなど従来知られているもの

を任意に選択できる。

[0024]

14は高速用多板クラッチであり、油圧アクチュエータ24により高速用ドリブンギア15に締結あるいは解放する機能を有する。ここで油圧アクチュエータ24により高速用多板クラッチ14を徐々に押し付けていくと、変速機入力軸4のトルクが変速機出力軸19に徐々に伝達されることになる。この高速用多板クラッチ14を押し付ける力を油圧アクチュエータ24で制御することにより変速機出力軸19の回転数を負荷(道路の状態、車体重量など)に応じて制御できる。このとき、エンジン1のトルク伝達経路はエンジン出力軸2→発進クラッチ3→変速機入力軸4→高速用ドライブギア5→高速用多板クラッチ14→高速用ドリブンギア15→変速機出力軸19となる。

[0025]

次に各運転モードでのエンジン1、モータジェネレータ11の制御を行うための基本的な処理方法について図2を用いて説明する。ここで、変速用ドッグクラッチ17が低車速用ドリブンギア16に締結した状態を1st、中車速用ドリブンギア18に締結した状態を2ndとし、解放状態の時をN(ニュートラル)とする。

[0026]

まず、停止モードにおける制御方法について説明する。アイドル発電時(No. 1)には発進クラッチ3をオンし、高速用多板クラッチ14をオフ、変速用ドッグクラッチ17をN(ニュートラル)、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオンにする。これによりエンジン1からのトルクが中速用ドライブギア7、モータジェネレータ用ドリブンギア8を介してモータジェネレータ11に伝達され、車両が停止した状態でエンジン1をアイドリングしながらの発電が可能となる。また、この状態から滑らかな発進を実現するには、高速用多板クラッチ14を滑らせながら発進する必要がある。発進後は速やかに高速用多板クラッチ14を解放して、モータジェネレータ11、電子制御スロットル22などを用いて変速機入力軸4、変速機出力軸19の回転同期を行いつつ、変速用ドッグクラッチ17を1stに締結する。このとき、多板クラッチを配したギア段の変速比が小さ

い場合には、発進できずにエンジンがストップしてしまうおそれがある。このような場合には、モータジェネレータ11のトルクを増大させて、発進時のエンジンストップを防止する。また、他の発進方法としては、まず発進クラッチ3をオフした後、モータジェネレータ11を制御して変速機入力軸4、変速機出力軸19の回転同期を行いつつ、変速用ドッグクラッチ17を1stに締結し、従来知られているように発進クラッチ3を滑らせながらエンジン1のトルクで発進するか、モータジェネレータ11で発進する方法がある。

[0027]

次に、アイドルストップ時 (No.2) の制御方法について説明する。アイドル 発電時 (No.1) の状態から発進クラッチをオフにし、エンジン1への燃料供給 をカットすればアイドルストップが可能となる。このとき変速用ドッグクラッチ 17はアイドルストップからの滑らかな発進を実現するため1stに設定してお く必要がある。発進時にはモータジェネレータ11のトルクで発進する方法、さ らにモータジェネレータ11のトルクで発進し、エンジン1を押しがけスタート する方法も可能である。エンジン1を押しがけスタートする場合には、発進クラ ッチ3を滑らせながらエンジン1の回転数を始動可能範囲に制御する必要がある 。また、このように押しがけスタートする場合には、電磁駆動方式の吸排気バル ブを用いたエンジンを利用するのがきわめて有効である。カムシャフトを回転さ せて吸排気バルブを開閉する従来方式のエンジンでは、エンジンが停止している 際に吸排気バルブが閉じている気筒が存在し、これが大きな負荷となるので押し がけスタートの際にモータジェネレータ11が大きなトルクを出す必要がある。 これに対し電磁駆動方式の吸排気バルブを用いたエンジンでは、エンジンが停止 している際に全気筒のバルブを開いておくことができ、負荷が軽減されるので上 記押しがけスタートが容易となり、モータジェネレータ11が大きなトルクを出 す必要がなくなり、モータジェネレータ11を小型化できる可能性がある。また 、エンジン側の従来知られているスタータモータ(図1点線部300)により、 モータジェネレータ11のトルクで発進し、スタータモータによりエンジン1を 始動させて発進クラッチを徐々に締結させてエンジン1のトルクを追加して走行 させてもよい。

[0028]

次に、モータジェネレータ11による走行について説明する。リバース時(N o. 3) には発進クラッチ 3 をオフ、モータジェネレータ用ドッグクラッチ 9 をオ ンにし、低速用ドリブンギア16、中速用ドリブンギア18、高速用ドリブンギ ア15のいずれかのギアを選択してモータジェネレータ11を負(車両の前進方 向を正、後進方向を負とする)回転させて走行する。一般にリバース時には大き な駆動トルクが必要となることが知られており、変速用ドッグクラッチ17を1 stに設定し、髙速用多板クラッチ14をオフと想定している。また、後進時に は、リバース用ギア(図示せず)に締結させ、従来知られているように発進クラ ッチ3を滑らせながらエンジン1のトルクをタイヤ21に伝達して車両を後進さ せてもよい。低車速時 (No.4) には発進クラッチ3をオフにし、変速用ドッグ クラッチ17を1st、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオン、高速用 多板クラッチ14をオフに設定し、モータジェネレータ11を正回転させて走行 する。同様に、中車速時(No.5)には発進クラッチ3をオフにし、変速用ドッグ クラッチ17を2nd、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオン、高速用 多板クラッチ14をオフに設定する。また、高車速(No.6)時には発進クラッ チ3をオフにし、変速用ドッグクラッチ17をN(ニュートラル)、モータジェ ネレータ用ドッグクラッチ9をオン、高速用多板クラッチ14をオンに設定する 。また、上記No.3~6の運転モードにおいては、モータジェネレータ11が変 |速機出力軸19に直結されているため、減速時のエネルギー回生が可能となる。 また、上記No. 4~6の運転モードでは発進クラッチ3を制御してエンジン1 を押しがけスタートさせることも可能である。さらに、前述したように、スター タモータによりエンジン1を始動させて発進クラッチ3を制御して、エンジン1 のトルクで走行することも可能である。

[0029]

次に、低車速時(1速運転状態)のエンジン1による走行について説明する。 発進クラッチ3をオンし、高速用多板クラッチ14をオフ、変速用ドッグクラッチ17を1stに設定し、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオフにする (No.7)。このときエンジン1による低車速での走行が可能となる。また、発 進クラッチ3をオン、高速用多板クラッチ14をオフ、変速用ドッグクラッチを1stに設定し、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオンにする(No.8)。このとき、バッテリ13の残存容量が少なく、エンジン1でモータジェネレータ11を駆動して発電を行う必要が生じた場合には、エンジン1による走行とモータジェネレータ11による発電を行うことができる。また、バッテリ13が十分に充電されており残存容量に余裕がある場合には、モータジェネレータ11によるトルクアシストが可能となり、エンジン1とモータジェネレータ11による走行が可能となる。また、上記運転モードNo.8においてはモータジェネレータ11が変速機出力軸19に直結されているため、減速時のエネルギー回生が可能となる。

[0030]

次に、中車速時(2速運転状態)のエンジン1による走行について説明する。

[0031]

発進クラッチ3をオンし、高速用多板クラッチ14をオフ、変速用ドッグクラッチ17を2ndに設定し、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオフにする(No.9)。このときエンジン1による中車速での走行が可能となる。また、発進クラッチ3をオン、高速用多板クラッチ14をオフ、変速用ドッグクラッチを2ndに設定し、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオンにする(No.10)。低車速時と同様、バッテリ13の残存容量が少なく、エンジン1でモータジェネレータ11を駆動して発電を行う必要が生じた場合には、エンジン1による走行とモータジェネレータ11による発電を行うことができる。また、バッテリ13が十分に充電されており残存容量に余裕がある場合には、モータジェネレータ11によるトルクアシストが可能となり、エンジン1とモータジェネレータ11による走行が可能となる。また、上記運転モードNo.10においてはモータジェネレータ11が変速機出力軸19に直結されているため、減速時のエネルギー回生が可能となる。

[0032]

次に、高車速時(3速運転状態)のエンジン1による走行について説明する。

[0033]

発進クラッチ3をオンし、高速用多板クラッチ14をオン、変速用ドッグクラッチ17をN(ニュートラル)に設定し、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオフにする(No.11)。このときエンジン1による高車速での走行が可能となる。また、発進クラッチ3をオン、高速用多板クラッチ14をオン、変速用ドッグクラッチをN(ニュートラル)に設定し、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオンにする(No.12)。低、中車速時と同様、バッテリ13の残存容量が少なく、エンジン1でモータジェネレータ11を駆動して発電を行う必要が生じた場合には、エンジン1による走行とモータジェネレータ11による発電を行うことができる。また、バッテリ13が十分に充電されており残存容量に余裕がある場合には、モータジェネレータ11によるトルクアシストが可能となり、エンジン1とモータジェネレータ11による走行が可能となる。また、上記運転モードNo.10においてはモータジェネレータ11が変速機出力軸19に直結されているため、減速時のエネルギー回生が可能となる。

[0034]

また、上記エンジン1による走行の際に、モータジェネレータ11による発電およびトルクアシストが必要となった場合には、モータジェネレータ11を制御してモータジェネレータ出力軸10と変速機入力軸4の回転同期を行う必要がある。

[0035]

さらに、本発明の構成においては走行中のすべての運転モードで減速時のエネルギー回生が可能である。例えば、上記運転モードNo.7、9、11において、変速機入力軸4とモータジェネレータ出力軸10を同期させ、減速時にモータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオンにすれば減速時のエネルギーが回生できる

[0036]

また、モータジェネレータ11はエンジン1を始動するためのスタータとして も機能するため、中速用ドライブギア7とモータジェネレータ用ドリブンギア8 のギア比は、変速機入力軸4からモータジェネレータ11ヘトルクを増速して伝 達するように設計する。これによりエンジン1を始動する際に必要なモータジェネレータ11のトルクを小さくすることができると同時に、モータジェネレータ11のトルクを減速して変速機入力軸4に伝達するため、モータジェネレータ11で走行及びトルクアシストする際に必要なモータジェネレータ11のトルクも小さくでき、モータジェネレータ11の小型、軽量化が可能となる。

[0037]

さらに、当該公知例の実施例ではエンジンからモータジェネレータまでの伝達 経路において、歯車列が2対あるが、本発明の実施例では歯車列が1対と少なく なっているので、エンジン1による発電を行う際の伝達効率が向上し、さらなる 燃費低減が可能である。

[0038]

図3はエンジンの駆動力で走行している状態で車両を加速しようとした場合の 説明図であり、図の点線矢印はトルクの伝達経路を示す。一例として、発進クラ ッチ3を締結し、変速用ドッグクラッチ17を低速用ドリブンギア16と締結さ せた場合を想定する。このとき、エンジン1のトルクは低速用ドライブギア6、 低速用ドリブンギア16を介して変速機出力軸19に伝達される。ここで、車両 を加速しようとした場合には、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9によりモ ータジェネレータ11が変速機入力軸4と切り離されており、モータジェネレー タ11のイナーシャトルク分が低減できるため、エンジン1のトルクを増加する 必要がなくなり加速時の燃費低減が図れる。

[0039]

図4及び図5は、図3の1速運転状態より2速運転状態に変速する場合の説明 図である。車速が変速状態になると図4に示すように変速用ドッグクラッチ17 を解放状態にし低速用ドリブンギアと変速機出力軸19の連結を開放する。それ と同時に油圧アクチュエータ24を制御して、高速用多板クラッチ14を押し付 けることにより、エンジン1のトルクが高速用ドリブンギア15を介して変速機 出力軸19に伝達される。この高速用多板クラッチ14の押し付け力によりエン ジン1のトルクは車軸23に伝達され車両の駆動トルクとなると共にエンジン1 の回転数は、高速用ドリブンギアが使用されているため変速比が小さくなってお り、このためエンジン1の負荷が大きくなって低下し、変速機出力軸19と変速機入力軸4の変速比が1速の変速比より2速の変速比(小さくなる方向)に近づいてくる。このとき、エンジン1のトルクの伝達経路はエンジン出力軸2→発進クラッチ3→変速機入力軸4→高速用ドライブギア5→高速用多板クラッチ14→高速用ドリブンギア15→変速機出力軸19となる。ここで変速機入力軸4と変速機出力軸19の変速比が2速の変速比になると図5に示すように変速用ドッグクラッチ17を中速用ドリブンギア18に締結させ、中速用ドリブンギア18と変速機出力軸19を連結する。連結が完了すると油圧アクチュエータ24を制御して高速用多板クラッチ14の押し付け力を開放し、1速から2速への変速が完了する。このとき、エンジン1のトルクの伝達経路はエンジン出力軸2→発進クラッチ3→変速機入力軸4→中速用ドライブギア6→中速用ドリブンギア15→変速機出力軸19となる。

[0040]

以上のように変速時1速を解放してニュートラル状態となるが、このとき高速 用多板クラッチ14と高速用ドライブギア5、高速用ドリブンギア15によりエンジン1のトルクが車軸23に伝達されるため、運転者はアクセルペダルを戻す必要(エンジン1のトルク、回転数の調整)がない。このようにすることにより車両を加速しながら歯車変速機の変速が可能となる。一方、運転中に運転者がアクセルペダルを戻したり、電子制御スロットル22を制御してスロットルを絞った場合には、高速用多板クラッチ14による変速機入力軸4と変速機出力軸19の回転同期が早くなり(エンジン1の回転数が早く低下するため)、変速時間を短縮できる。

[0041]

3速に変速する場合は、油圧アクチュエータ24を制御して高速用多板クラッチ14の押し付け力を最大値にし、変速用ドッグクラッチ17を解放状態(ニュートラル)にすることにより達成できる。なお、変速比を大きくする場合(シフトダウン)は図4の状態で目的とする変速比となるように油圧アクチュエータ24を制御して高速用多板クラッチ14の押し付け力を調整すればよい。また、上記変速中の制御方法は実施例に示したようなエンジン1による走行モードのとき

だけでなく、モータジェネレータ11による走行モード、エンジン1による走行 とモータジェネレータ11による発電を行うモード、エンジン1とモータジェネ レータ11による走行モードにおいても実現可能である。

[0042]

図6は、本発明の第2実施形態を示す自動車システムの全体構成図である。このシステムは、図1に示す構成のうち、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9 bを変速機入力軸4側に配置し、それに伴って中速用ドライブギア7bを変速機入力軸4に対し回転自在に配置したものである。また、モータジェネレータ用ドリブンギア8bはモータジェネレータ出力軸10に固定されている。他の構成は、図1に示す構成と同様であり、図6に図1と同一の符号を付してその説明を省略する。また、この構成を用いた時は、図2に示す運転モードNo.9のエンジン1による走行の際に、モータジェネレータ11が連れ回ってしまうという不便さがあるが、他の運転モードのエンジン1による走行の際には、モータジェネレータ11を切り離すことができ、車両を加速しようとした場合には、モータジェネレータ11を切り離すことができ、車両を加速しようとした場合には、モータジェネレータ11のイナーシャトルク分が低減できるため、エンジン1のトルクを増加する必要がなくなり加速時の燃費低減が図れる。

[0043]

図7は、本発明の第3実施形態を示す自動車システムの全体構成図である。このシステムは、図1に示す構成のうち、変速用ドッグクラッチ17の代わりに低速用多板クラッチ27、中速用多板クラッチ17cをそれぞれ低速用ドリブンギア16、中速用ドリブンギア18に対して配置し、モータジェネレータ用ドッグクラッチ9の代わりにモータジェネレータ用多板クラッチ9cを配置したものである。この構成においても、図1に示す変速用ドッグクラッチ17及びモータジェネレータ用ドッグクラッチ9の締結、解放と同じ効果が実現できる。例えば、低速用油圧アクチュエータ25を制御して、低速用多板クラッチ27の押し付け力を最大にすれば低速用ドリブンギア16と変速機出力軸19が連結され、図1において変速用ドッグクラッチ17を1stに設定した状態と同じになる。同様に、中速用油圧アクチュエータ26を制御して、中速用多板クラッチ17cの押し付け力を最大にすれば中速用ドリブンギア17と変速機出力軸19が連結され

、図1において変速用ドッグクラッチ17を2ndに設定した状態と同じになる

[0044]

また、低速用油圧アクチュエータ25と中速用油圧アクチュエータ26を制御して、低速用多板クラッチ27と中速用多板クラッチ17cの押し付け力を開放すれば、図1において変速用ドッグクラッチ17をN(ニュートラル)に設定した状態と同じになる。同様に、モータジェネレータ用油圧アクチュエータ28を制御して、モータジェネレータ用多板クラッチ9cの押し付け力を調整すれば、図1のモータジェネレータ用ドッグクラッチ9をオン、オフした状態が実現できる。他の構成は図1に示す構成と同様であり、図7に図1と同一の符号を付してその説明を省略する。

[0045]

図8は、本発明を適用したFF車(フロントエンジン・フロントドライブ車) 用のトランスアクスルを概略的に示しており、ハウジング850の内部に変速機 入力軸804と変速機出力軸819が互いに平行にかつ回転自在に配置されてい る。このハウジング850は、ほぼ円筒状の本体部862と、クラッチハウジン グ851およびデフハウジング854を一体化し、かつ本体部862の先端側に 取り付けられたフロント部863と、本体部862の後端側に取り付けられたエ クステンション部864とから構成されている。その本体部862の後端側には 内周面から中心側に伸びた支持部865が形成され、またフロント部863には 隔壁部853が形成されており、前記変速機入力軸804は、その隔壁部853 を貫通するとともにその一端部がエクステンション部864の後端側に取り付け られた軸受852まで延び、これら隔壁部853および軸受852を介して回転 自在に支持されている。変速機入力軸804のクラッチハウジング851内に突 出した端部には発進クラッチ803が取り付けられ、この発進クラッチ803を 介してエンジン出力軸802に連結されている。一方、変速機出力軸819は前 記隔壁部853と支持部865とのそれぞれに取り付けられた軸受852に回転 自在に支持されている。また、前記変速機出力軸819と同一軸線上にモータジ ェネレータ出力軸810が配置されている。このモータジェネレータ軸810は 、前記支持部865と前記エクステンション部864の内面とのそれぞれに配置 した軸受852によって回転自在に保持されている。そしてエクステンション部 864の内部にはモータジェネレータ811が内臓されており、そのロータ86 0にモータジェネレータ出力軸810が一体化されている。

[0046]

また、モータジェネレータ出力軸810には、モータジェネレータ用ドリブンギア808が一体的に取り付けられており、このモータジェネレータ用ドリブンギア808に常時噛合しているモータジェネレータ用ドライブギア861が前記変速機入力軸804と同一軸線上に回転自在に配置されている。809はモータジェネレータ用ドッグクラッチであり、モータジェネレータ用ドライブギア861を変速機入力軸804に締結あるいは解放する機能を有する。デフハウジング854は、前述したクラッチハウジング851の半径方向での外側に形成されており、その内部には、ピニオン857を保持したデフキャリア858と、そのピニオン857に噛合する左右一対のサイドギア866を有し、デフキャリア858にはリングギア856が一体的に取り付けられている。そしてこのリングギア856に噛合するドライブギア855が変速機出力軸819に一体的に取り付けられており、これらピニオン857、デフキャリア858、サイドギア866、リングギア856、ドライブギア855を点線で囲んだ部分820を総称して、ファイナルギアと呼ぶことにする。なお、823は前輪駆動軸を示し、これらは前記サイドギア866に連結されている。

[0047]

図9は図8と同様、本発明を適用したFF車(フロントエンジン・フロントドライブ車)用のトランスアクスルの概略を示したものであり、モータジェネレータおよび高速用多板クラッチの配置方法を変えた図面である。図9では、変速機出力軸919がエクステンション部964の後端側まで延び、本体部962と前記エクステンション部964の内面にそれぞれ配置された軸受952によって回転自在に支持されている。また、モータジェネレータ911のロータ960がモータジェネレータの出力軸となり、このロータ960はモータジェネレータ用ドリブンギア908と一体化されている。一体化された前記モータジェネレータ用

ドリブンギア908とロータ960は、前記変速機入力軸904と同一軸線上に回転自在に配置され、モータジェネレータ用ドッグクラッチ909をモータジェネレータ用ドリブンギア908に締結させることにより、変速機入力軸904にモータジェネレータ911が直結する構造となっている。また、高速用多板クラッチ914を押し付けることにより、高速用ドリブンギア905と変速機出力軸919が接続される。このとき、変速機入力軸904からのトルク伝達経路は、変速機入力軸904→高速用ドライブギア915→高速用ドリブンギア905→高速用多板クラッチ914→変速機出力軸919となる。その他の構成は図8と同様であるので、その説明を省略する。

[0048]

図10は、図8で示したトランスアクスルを用いたハイブリッド自動車の制御 装置を概略的に示したものである。図の2000はドライバ意図検出手段であり 、通常アクセルペダルやブレーキペダル、シフトレバーである。1001はエン ジンであり、このエンジン1001では、吸気管(図示せず)に設けられた電子 制御スロットル1022により吸入空気量が制御され、前記空気量に見合う燃料 量が燃料噴射装置(図示せず)から噴射される。また前記空気量および燃料量か ら決定される空燃比、エンジン回転数などの信号から点火時期が決定される。2 002はエンジン御装置であり、前記電子制御スロットル1022によりエンジ ンを制御するための装置であり、例えばマイコンや電気回路、モータなどで構成 される。図のパワートレイン制御装置2001にはアクセルペダル開度、ブレー キ踏力、シフトレバー位置、バッテリ残存容量、車速、エンジン回転数、モータ 回転数が入力される。そして、前記パワートレイン制御装置2001では前記エ ンジン1001のトルクを演算し、このエンジントルクを達成するスロットルバ ルブ開度が演算され、通信手段により前記エンジン制御装置2002に送信され 、前記電子制御スロットル1022が望みのスロットルバルブ開度を達成するよ うに制御する。

[0049]

また、前記パワートレイン制御装置2001では、モータジェネレータ101 1のトルクが演算され、それぞれ通信手段によりモータ制御装置2005に送信 され各アクチュエータが制御される。前記モータ制御装置2005は、バッテリ容量により、エンジン1001によって発電された電力および車両減速時に得られる回生電力をバッテリに充電したり、前記モータジェネレータ1011を駆動するためバッテリから電力を供給したりする。また、図の1003は発進クラッチ、1014は高速用多板クラッチ、1017は変速用ドッグクラッチ、1009はモータジェネレータ用ドッグクラッチである。前記パワートレイン制御装置2001では、目標となる発進クラッチ位置を演算し、発進クラッチ制御装置2003に通信手段により送信され、発進クラッチ1003が制御される。同様にして、高速用多板クラッチ1014は多板クラッチ制御装置2005によって制御され、変速用ドッグクラッチ1017とモータジェネレータ用ドッグクラッチ1009はドッグクラッチ制御装置2006によって制御される。

[0050]

図11は、図8で示したトランスアクスルを前輪側に設けたハイブリッド自動車の概念図である。図11に示すように、駆動輪側(例えば後輪側)にモータジェネレータを付加することなく、自動車にトランスアクスルを搭載することができる。

[0051]

図12は図1で示したトランスアクスルのエンジン1と発進クラッチ3の間に、モータ300を追加し、高速用多板クラッチを変速機入力軸側に配置したシステム(本発明の第4実施形態)の構成図である。モータ300はエンジン1の始動に用いたり、エンジン1によって駆動され、発電を行うことができる。また、減速時には発進クラッチ3をオンし、回生が可能である。さらに、バッテリの残存容量が充分な場合には、トルクアシストに使用し、大きな駆動力を得ることができる。また、高速用多板クラッチ14を押し付けることにより、高速用ドライブギア5と変速機入力軸4が接続される。このとき、変速機入力軸4からのトルク伝達経路は、変速機入力軸4→高速用多板クラッチ14→高速用ドライブギア5→高速用ドリブンギア15→変速機出力軸19となる。その他の構成は図1に示す構成と同様であり、図12に図1と同一の符号を付してその説明を省略する

[0052]

なお、本発明は、上述した各実施形態のシステム構成に限定されるものではなく、例えばエンジンはガソリンエンジンあるいはディーゼルエンジンのいずれであってもよい。また、上述した変速機入力軸と回転電気との間のトルクを伝達する機構は歯車列以外にCVT、チェーン、ベルトなどのトルクを伝達できる機構であればよく、上記変速機入力軸と回転電機との締結、解放を実行するクラッチ機構は、トルクの伝達と遮断を選択的に行うことのできる装置、例えば湿式多板クラッチ、電磁クラッチなどでもよい。そしてこの発明における歯車変速機構は前進4段以上の変速段を設定できるように構成されていてもよく、さらに後進段を設定する歯車変速機構を設けてもよい。

[0053]

【発明の効果】

変速装置の入力軸と出力軸の伝達トルクを調節するクラッチを設けることにより、変速装置より駆動輪側に回転電機を付加することなく、変速動作中に発生する変速ショックを緩和することができる。

[0054]

また、回転電機の出力軸の回転が減速されてエンジン側入力軸に減速伝達されるように構成することにより、エンジン再始動時の電気的効率が向上する。

[0055]

また、エンジン出力軸と回転電機の出力軸に設けられた歯車を、間に他の歯車を介さず直接的に噛み合わせることにより、エンジン発電時の効率低下を抑えることができる。

[0056]

また、回転電機の出力軸と変速装置の回転電機側入力軸とを切り離すクラッチをさらに有することにより、必要に応じてエンジンと回転電機を切り離し、回転電機のイナーシャトルクがエンジン側に負荷として作用することを防止できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

本発明の第1実施形態に係る自動車システムの構成図である。

【図2】

各運転モードの説明図である。

【図3】

エンジン駆動力で走行した場合のトルクの伝達経路図である。

【図4】

変速中のトルクの伝達経路図である。

【図5】

変速終了後のトルクの伝達経路図である。

【図6】

本発明の第2実施形態に係る自動車システムの構成図である。

【図7】

本発明の第3実施形態に係る自動車システムの構成図である。

【図8】

本発明を適用したFF車(フロントエンジン・フロントドライブ車)用のトランスアクスルの概略図である。

【図9】

本発明を適用したFF車(フロントエンジン・フロントドライブ車)用のトランスアクスルの概略図である。

【図10】

本発明を適用したハイブリッド自動車の制御装置を示す概略図である。

【図11】

本発明を適用したトランスアクスルを前輪側に設けたハイブリッド自動車の概 念図である。

【図12】

本発明の第4実施形態に係る自動車システムの構成図である。

【符号の説明】

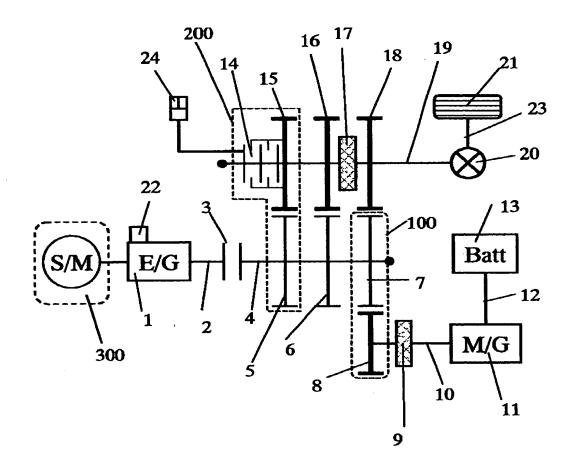
1…エンジン、2…エンジン出力軸、4…変速機入力軸、5…高速用ドライブ ギア、7…中速用ドライブギア、8…モータジェネレータ用ドリブンギア、9… モータジェネレータ用ドッグクラッチ、10…モータジェネレータ出力軸、11

特2000-032799

…モータジェネレータ、13…バッテリ、14…高速用多板クラッチ、15…高速用ドリブンギア、19…変速機出力軸、24…油圧アクチュエータ。

【書類名】図面

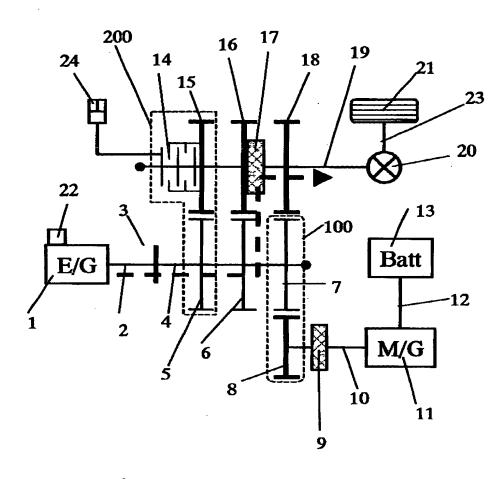
【図1】



【図2】

- 1							
્ર <u>ક</u>	1 #	建転伏機	発送クラッチ	南湖田多板クーシー	変速用ドッ グクラッチ	変速用ドッ MQ用ドッグ グクラッチ クラッチ	布整
	和數	アイドル発電	NO	OFF	Z	NO	エンジン名意
*	******	アイドルストップ	OFF	OFF	fst	NO	
3	M/G进行	ソバース	OFF	0FF	18¢	N O	角面框
4		低单强(1速)	OFF	OFF	1st	N O	> 回生プレーキ
9		(概2)假基中	OFF	OFF	2nd	NO	
9		阿里斯(3強)	OFF	NO	z	Š	
7	エンジン連作	(衛生強(1強)	No	OFF	1st	OFF	A Action of the
89			NO	OFF	1st	8	アシスト、発電、回生
		中華研(2強)	No	OFF	2nd	OFF	
9			NO	OFF	2nd	Š	アシスト、発電、回生
=		南等磁(3础)	NO	8	z	OFF	***************************************
12			NO	8	Z	용	アシスト、発電、回生

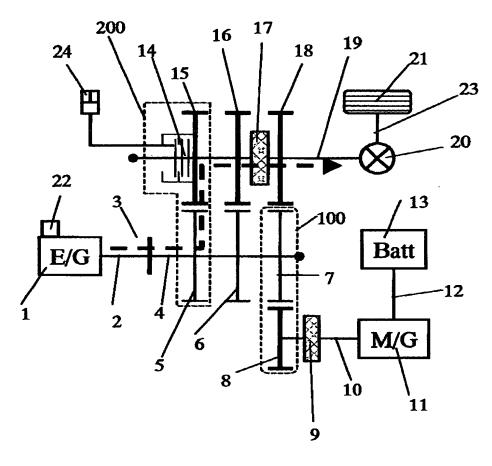
【図3】



一 一 一 トルク伝達経路

【図4】

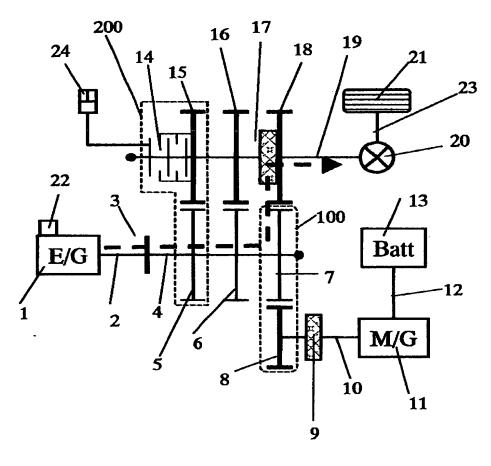
図4



- - → トルク伝達経路

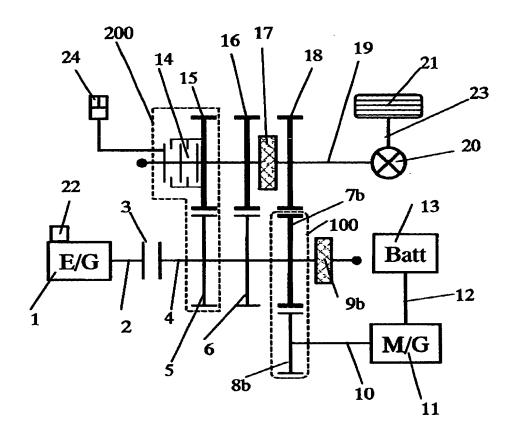
【図5】

図5

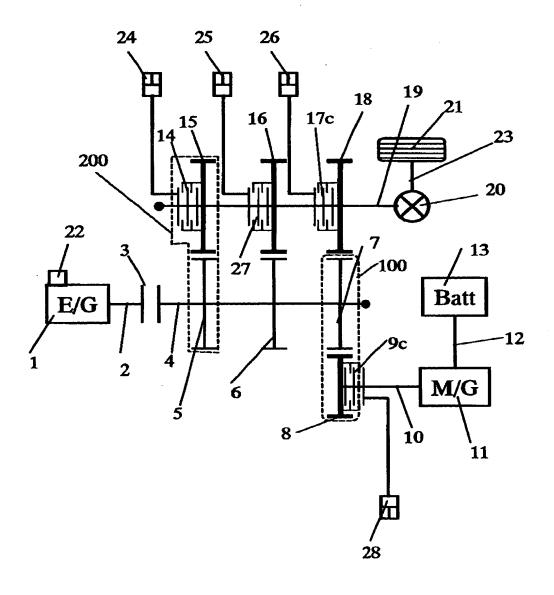


- - → トルク伝達経路

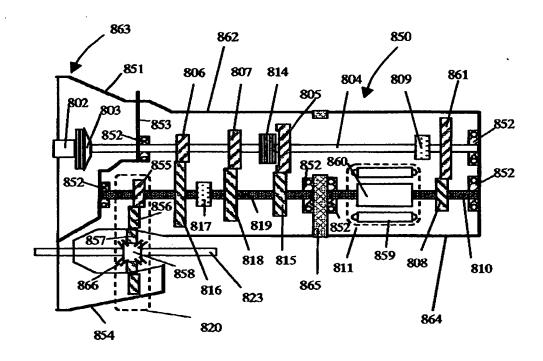
【図6】



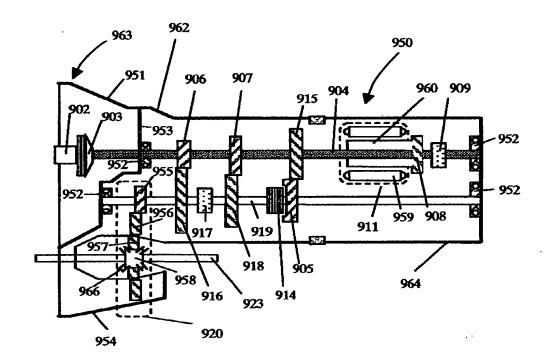
【図7】



【図8】



【図9】



【図10】

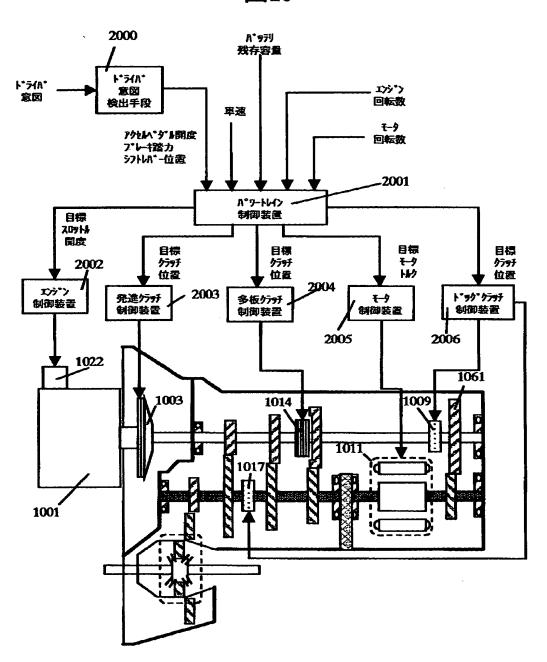
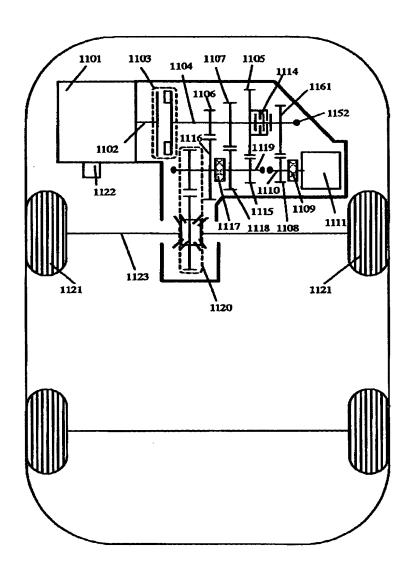
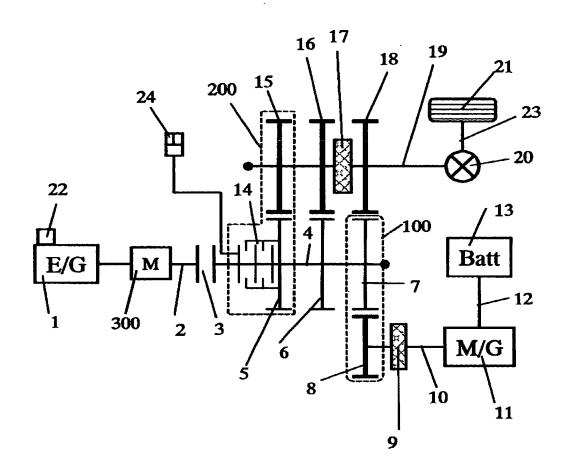




図11









【書類名】 要約書

【要約】

【課題】

エンジンと回転電機を有する自動車において、変速ショックを低減するために 回転電機のような電気駆動力を用いるのではなく、機械的に変速ショックを低減 する機構を設け、エネルギー消費を抑える。

【解決手段】

自動車の動力伝達装置において、エンジン1と、変速装置と、変速装置を介して動力が伝達される回転電機11と、前記変速装置の入力軸と出力軸の間に設けられ、該入力軸と該出力軸の伝達トルクを調節するクラッチ14と、を有する。

【選択図】 図1



出願人履歴情報

識別番号

[000005108]

1. 変更年月日 1990年 8月31日

[変更理由] 新規登録

住 所 東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地

氏 名 株式会社日立製作所